

# 【線上直播】PyTorch 深度學習物件偵測模型實作 (從 YOLOv1-v5 到 YOLOX)

## ● 課程介紹

近年來深度學習技術在各種機器學習任務上達到前所未有的精度，這樣的突破使得自駕車或是機器人甚至是 AIOT 中的感知系統在可靠度上有了極大的提升。

在各種深度學習模型中，應用最廣泛的就是所謂的物件偵測模型，而物件偵測模型最受歡迎的就是 YOLO 的各種衍生版本，從 2015 年 YOLOv1 橫空出世以來，大部份即時物件偵測系統都是應用 YOLO，其原因在於 YOLO 一直在辨識率以及速度上得到了很好的平衡，之後的 YOLOv2-v5，甚至是 2021 年的 YOLOX 都持續的在這兩個最重要的指標上突破。

然而，這些各代 YOLO 除了速度與辨識率的差異外，還有什麼呢？你知道 YOLOv1 無法偵測重心在同一個 grid cell 的不同類物體，但 YOLOv2 可以嗎？你知道 YOLOv3 可以實現單一物體多類別的偵測與辨識嗎？你知道 YOLOv4 使用了那些 trick 使得 mAP 提升了那麼多嗎？你知道 YOLOX 的 decoupled head 對辨識率的影響有多大嗎？你知道在 MSCOCO 這個資料集，如果將輸入影像的解析度限制在 640x640，其實 YOLOv4 的辨識率比 YOLOv5 與 YOLOX 高嗎？那 YOLOv5 與 YOLOX 的優勢在什麼地方？

本課程的主要內容在於以上所有 YOLO 模型的理論介紹與實作，實作內容包括了如何修改這些模型使其能在客制化的資料集上完成訓練。此外，本課程最重要的內容還包括了運用 Optuna 這樣的超參數調整函式庫，在物件偵測模型訓練的效能不如預期，但手動調整超參數，效能提升也有限的情形下，自動化的調整超參數，以顯著提升辨識率。

經過本次課程的洗禮，您將學會

- (1) 以上六個 YOLO 模型各有什麼優缺點，以及如何針對自己的應用選擇一個最佳的模型，例如自駕車或是室內監控系統。
- (2) 如何運用一個物件偵測模型解決特定問題，例如從頭訓練一個模型以偵測紅血球與白血球。
- (3) 在訓練效果不佳時，如何有系統的調整超參數以提升辨識率。

本課程所有的程式都使用 PyTorch 在 Colab 此雲端平台上開發，實作範例包含資料集以及程式碼都會提供，本次課程的內容包括了：

1. 深度學習各種資料集簡介，辨識率定義以及辨識率計算實作
2. YOLOv1 原理以及實作(使用 Pascal VOC dataset 實作)
3. YOLOv2 原理以及實作(使用 Pascal VOC dataset 實作)

4. YOLOv3 原理以及實作(使用 Google OpenImagev4)
5. YOLOv4 原理以及實作(使用 BCCD dataset)
6. YOLOv4 超參數最佳化(使用 Optuna 最佳化在 BCCD dataset 上的辨識率)
7. YOLOv5 原理以及實作(使用 COCO128 dataset)
8. YOLOX 原理以及實作(使用 COCO128 dataset)

## ● 課程目標

1. 熟悉 Python 此程式語言
2. 學會運用 PyTorch 開發深度學習模型
3. 協助具影像處理/電腦視覺專長之學員切入電腦視覺、深度學習領域
4. 未來應用這樣的深度學習模型至駕駛輔助系統、自駕車甚至是機器人中的視覺感知次系統

## ● 課程大綱

1. 深度學習各種資料集簡介，辨識率定義以及辨識率計算實作
2. YOLOv1 原理以及實作(使用 Pascal VOC dataset 實作)
3. YOLOv2 原理以及實作(使用 Pascal VOC dataset 實作)
4. YOLOv3 原理以及實作(使用 Google OpenImagev4)
5. YOLOv4 原理以及實作(使用 BCCD dataset)
6. YOLOv4 超參數最佳化(使用 Optuna 最佳化在 BCCD dataset 上的辨識率)
7. YOLOv5 原理以及實作(使用 COCO128 dataset)
8. YOLOX 原理以及實作(使用 COCO128 dataset)

● 講師簡介：

**林哲聰** 老師

**學歷：**台灣大學應用力學研究所碩士/清華大學資訊工程研究所博士

**現職：**Chalmers University of Technology 博士後研究員

**經歷：**工研院機械所副研究員/研究員/資深研究員

加州大學聖塔芭芭拉分校資工系訪問研究員

上奇資訊-計算機概論 共同譯者

2010 伽利略創新大賽 台灣區季軍

2011 伽利略創新大賽 特別獎(GNSS Living Lab)得主

2013 伽利略創新大賽 瑞士區冠軍

2016 日本立命館大學英文演講比賽 清華大學代表

2017 CVGIP 行人偵測競賽 亞軍

2017 MOST 生成式對抗網路競賽 佳作

2018 第八屆兩岸清華研究生學術論壇 清華大學代表

2019 IEEE ICIP Three Minute Thesis Competition (3MT®): Finalist

2020 AI 智慧應用新世代人才培育計畫-人才解題實證(倒車攝影機影像識別-障礙物與逼近偵測): 佳作

2020 中華民國影像處理與圖形識別學會第十三屆博碩士論文獎博士論文佳作

2020 中華民國資訊學會碩博士最佳論文獎-博士論文佳作

**專長：**Computer Vision, Image Processing, Pattern Recognition, Machine Learning, Deep Learning, GPS, Embedded System, iPhone Programming

已於車用影像安全警示系統領域中發表過二十五篇國際論文，十五篇國內論文，以及十三篇專利。

 【開課資訊】

- ✚ 主辦單位：工研院產業學院 台北學習中心
- ✚ 舉辦地點：純線上授課 (使用 Cisco Webex)
- ✚ 舉辦日期：112/01/03、10、17 (每週二) · 13:00~17:00 (12 小時)
- ✚ 課程費用：
  - (1) 原價：\$ 9,000 元/人
  - (2) 開課 10 天前或同一公司二人(含)以上報名：\$ 8,200 元/人。(以上費用已包含講義及教材費)
- ✚ 訓練對象：
  1. 具備程式設計能力，未來想投入機器學習、電腦視覺或資料科學領域的工程師
  2. 想應用電腦視覺、機器學習相關技術至物聯網、駕駛輔助系統之程式設計師
- ✚ 報名方式：請以正楷填妥報名表傳真至 02-23811000 或 email 至 [itri535842@itri.org.tw](mailto:itri535842@itri.org.tw)
- ✚ 課程洽詢：02-2370-1111 \*303 陳小姐 \*315 陳先生
- ✚ 注意事項：
  1. 為確保您的上課權益，報名後若未收到任何回覆，敬請來電洽詢方完成報名。
  2. 因課前教材、講義及餐點之準備及需為您進行退款相關事宜，若您不克前來，請於開課三個工作日前告知，以利行政作業進行並共同愛護資源。
  3. 若原報名者因故不克參加，但欲更換他人參加，敬請於開課前二個工作日通知。

## 【線上直播】PyTorch 深度學習物件偵測模型實作 (從 YOLOv1-v5 到 YOLOX) 課程報名表

112/01/03、10、17 (每週二) 13:00~17:00 (12hrs)

FAX : 02-2381-1000或email至: [itri535842@itri.org.tw](mailto:itri535842@itri.org.tw)

公司發票抬頭:					統一編號:	
地址:					發票： <input type="checkbox"/> 二聯式(含個人) <input type="checkbox"/> 三聯式	
姓名	部門	職稱	電話	手機號碼	電子郵件(請以正楷書寫)	
承辦人	姓名	部門	職稱	電話	傳真	電子郵件(請以正楷書寫)

◎ 繳費方式：

- 信用卡 (線上報名)：繳費方式選「信用卡」，直到顯示「您已完成報名手續」為止，才確實完成繳費。
- ATM 轉帳 (線上報名)：繳費方式選擇「ATM 轉帳」者，系統將給您一組轉帳帳號「銀行代號、轉帳帳號」，但此帳號僅提供本課程轉帳使用，各別學員轉帳請使用不同轉帳帳號！！轉帳後，寫上您的「公司全銜、課程名稱、姓名、聯絡電話」與「收據」傳真或E-mail 給 陳小姐。
- 銀行匯款(限由公司逕行電匯付款)：土地銀行 工研院分行，帳號 156-005-00002-5 (土銀代碼：005)。戶名「財團法人工業技術研究院」。匯款後，寫上您的「公司全銜、課程名稱、姓名、聯絡電話」與「收據」傳真或E-mail 給 陳小姐。
- 即期支票：抬頭「財團法人工業技術研究院」，郵寄至：106台北市大安區復興南路二段237號4樓，陳小姐收 或 於課程當日攜帶給予 陳小姐。
- 計畫代號扣款(工研院同仁)：請從產業學院學習網直接登入工研人報名；俾利計畫代號扣款。

\*\*\*\*\*

- ★ 為提供良好服務及滿足您的權益，我們必須蒐集、處理所提供之個人資料。
- ★ 本院已建立嚴謹資安管理制度，在不違反蒐集目的之前提下，將使用於網際網路、電子郵件、書面、傳真與其他合法方式。
- ★ 未來若您覺得需要調整我們提供之相關服務，您可以來電要求查詢、補充、更正或停止服務。